

კახა ხოშტარია, ჯანიკო ხუნწარია, ვახტანგ აბულაძე

სინქრონული ციფრული იერარქიის მოკლე მიმოხილვა
(კონსპექტი)

თბილისი

2003

სარჩევი

	წინასიტყვაობა	3
	შესავალი	4
1	პლეზიოქრონული ციფრული იერარქია	4
2	სინქრონული ციფრული იერარქია	7
3.	ცოტა რამ ATM-ზე	14
	3.1. ATM ტექნოლოგიის ძირითადი პრინციპები	17
	3.2 . ATM პროტოკოლები	19
	3.3. სერვისის კლასები	20
4	SDH მართვის საკითხები	15
	ლიტერატურა	27

წინასიტყვაობა

თანამედროვე ციფრული პირველადი ქსელი აიგება სამი ძირითადი ტექნოლოგიის ბაზაზე: პლეზიოქრონული ციფრული იერარქიის (PDH), სინქრონული ციფრული იერარქიის (SDH) და ასინქრონული გადატანის რეჟიმის (ATM). თუ ATM და SDH ტექნოლოგიების შერწყმა მიიჩნევა ფართოზოლოვანი ინტეგრირებული მომსახურების ციფრული ქსელის (B-ISDN)-ის განხორციელების საფუძვლად, პირველად ქსელებში მულტიპლექსირების ტექნოლოგიის განვითარების დღევანდელ ეტაპზე ძირითად ტენდენციას წარმოადგენს PDH-დან SDH-ზე გადასვლა.

SDH ტექნოლოგიის გამოყენება შესაძლებელს ხდის სრულად იქნას რეალიზებული ოპტიკურ-ბოჭკოვანი ხაზების შესაძლებლობები და შეიქმნას მოქნილი ქსელური კონფიგურაციები, სადაც ერთიანი ქსელის ფარგლებში შერწყმულია მაღალხარისხიანი საიმედო კავშირის ავტომატიზირებული მართვის, კონტროლისა და მომსახურების პროცესები.

სინქრონული ციფრული იერარქიის სისტემები ფართოდ არის გავრცელებული მთელ მსოფლიოში და საკმაოდ ინტენსიურად ინერგება საქართველოშიც.

ზემოთქმულიდან გამომდინარე, სინქრონული ციფრული იერარქიის საკითხების საფუძვლიანი შესწავლა აქტუალურ ამოცანას წარმოადგენს.

კონსპექტში მოცემულია SDH-ის ზოგადი მიმოხილვა, რომელიც საშუალებას მისცემს მკითხველს, შეექმნას გარკვეული წარმოდგენა SDH-ის საკვანძო საკითხებზე.

შესავალი

ტელეკომუნიკაციის სისტემების განვითარების სწრაფი ტემპი მნიშვნელოვანწილად განპირობებულია ციფრულ ნაკადთა გაერთიანების სინქრონული ციფრული იერარქიის (სსი) შექმნით, რომელიც თავისუფალია პლეზიოქრონული ციფრული იერარქიის (პსი) ნაკლოვანებებისაგან.

კონსპექტის მიზანია როგორც აღნიშნული იერარქიების შედარება, ასევე იმ შესაძლებლობათა მოკლედ გადმოცემა, რომელიც იმალება აბრევიატურის (SDH – Synchronous Digital Hierarchy) მიღმა.

ამისათვის კი აუცილებელია დავინახოთ ცოტა უკან და გავისვენოთ ინგლისელი რივზის მიერ 1937 წელს შემოთავაზებული იმპულსურ-კოდური მოდულაციის (იმპ) მეთოდი, რომელიც განდა ერთერთი მთავარი მიზეზი ტელეკომუნიკაციის სფეროში მიმდინარე რეკოლუციისა.

იმპ, როგორც ცნობილია, შედგება სამი ეტაპისაგან: 1. დროითი დისკრეტიზაცია; 2. დაკვანტვა დონეების მიხედვით; 3. დაკვანტვის დონეების თრობითი კოდური სიტყვებით წარმოდგენა.

70-იანი წლების დასაწყისში იმპ-ის ბაზაზე აგებულ იქნა მრავალარხიანი ციფრული სისტემა არხების დროითი განცალკევების პრინციპის გამოყენებით.

ციფრული არხების გაერთიანების საფუძველია ციკლური სტრუქტურა, ე.წ. ციკლი, რომელიც შედგება არხის სიგნალების კოდური კომბინაციებისაგან და დამხმარე ინფორმაციისაგან (მაგ., ციკლური სინქროსიგნალი; მართვისა და ურთიერთქმედების სიგნალები და სხვ.). თითოეულ ციფრულ არხს შეესაბამება x ბიტების გარკვეული რაოდენობა (კოდური სიტყვა). თითოეული არხის შესაბამისი კოდური სიტყვები გადაიცემა f_i დისკრეტიზაციის სიხშირით. ამგვარად i -ური არხის ნაკადის სინქარე იქნება $V=f_i \cdot x$. სატელეფონო სიგნალების გადაცემისას კოდური სიტყვა არის m ბიტისანი, ხოლო დისკრეტიზაციის სიხშირე $f_i=8$ კჰც. ამ შემთხვევაში $V_i=64$ კბიტ/წმ. არხების დროითი გაერთიანებისას (მულტიპლექსირებისას) m ბიტისანი სიტყვების t რაოდენობა და დამხმარე ბიტები შეადგენს გადაცემის ციკლს, რომლის პერიოდი $T=1/f_i=125$ მკწმ.

1. პლენიქონული ციფრული იერარქია (PDH)

დღეისათვის ცნობილია ციფრული სისტემების გაერთიანების რამდენიმე იერარქია: ევროპული, ჩრდ. ამერიკული, იაპონური, ტრანს-ატლანტიკური (ცხრილი 1).

ცხრილი 1

იერარქიის დონე	ევროპული			ჩრდ. ამერიკული			იაპონური	ტრ.ატლ.
	აღნიშვნა	გადაცემის სიჩქარე კბიტი/წმ	არხების რიცხვი	აღნიშვნა	გადაცემის სიჩქარე კბიტი/წმ	არხების რიცხვი		
0	შ0	64	1	შ0-0	64	1	64	64
1	შ1	2048	30	შ0-1	1544	24	1544	2048
2	შ2	8448	120	შ0-2	6312	96	6312	6312
3	შ3	34368	480	შ0-3	44736	672	32064	44736
4	შ4	139264	1920	შ0-4	274176	4032	97728	139264
5	შ5	564992	7680	-	-	-	-	-

იერარქიის პირველ დონეზე (მაგ. 30 არხიანი სისტემისათვის ევროპული იერარქიის შემთხვევაში) გამოყენებულია ციკლის სტრუქტურა ბიტების მონაცვლეობით. შესაბამისი ციფრული ნაკადი შედგება 32 ბიტისაგან (30 ინფორმაციული და 2 სამოსამსახურო), რომლებიც გადაიცემა მეტყველების სიგნალის დისკრეტიზაციის პერიოდის განმავლობაში და შესაბამისად, პირველადი ნაკადის სიჩქარე $V=8$ ბიტი (1/125მკწმ) $(30+2)=2048$ კბიტი/წმ.

იერარქიის უფრო მაღალი დონის ციფრული ჯგუფური (აგრეგატული) სიგნალები მიიღება იერარქიის წინა დონის (კომპონენტური) სიგნალების დროითი მულტიპლექსირებით. ამასთანავე იერარქიის პირველი დონისაგან განსხვავებით ციკლის ორგანიზება ხდება ბიტების მონაცვლეობით, რადგან ეს იყო საუკეთესო მეთოდი გადაცემის მაქსიმალური ტევადობის მისაღწევად ციფრული ტექნოლოგიის გარკვეული შეზღუდვების ფარგლებში. ამ შემთხვევაში არა აქვს ადგილი ბიტების დამახსოვრებას, ისინი მოსვლისთანავე გადაიცემა.

ევროპულ იერარქიაში ერთი დონიდან შემდეგზე გადასვლისას არხების რიცხვი *თინმაკდება*. მაგრამ როგორც ცხრილი 1-დან ჩანს, აგრეგატული სიგნალის გადაცემის სიჩქარე *განსხვავდება* კომპონენტური სიგნალების სიჩქარეების ჯამისაგან. მაგ. ევროპული იერარქიის მეორე დონის შესაბამისი 120 არხიანი სისტემის გადაცემის სიჩქარე მიიღება შემდეგნაირად: $V=8\text{ბიტი}(1/125\text{მკწმ})\cdot 4\cdot(30+2+1)=8448\text{კბიტი/წმ}$. მიღებული სიჩქარე $8448=4\cdot 2048\text{კბიტი/წმ} + 256\text{კბიტი/წმ}$. გადაცემის *ჭარბი* სიჩქარე, 256კბიტი/წმ, გამოიყენება სამოსამსახურო მიზნებისათვის. ე.ი. ევროპული იერარქიის პირველი დონიდან მეორეზე გადასვლისას ემატება მეორე დონის კიდევ 4 სამოსამსახურო ბიტი. იერარქიის შემდეგი დონეებისათვის *ჭარბი* სიჩქარეები შესაბამისად ტოლია: 576კბიტი/წმ მესამეული ჯგუფური სიგნალისათვის, 1792 კბიტი/წმ მეოთხეული ჯგუფური სიგნალისათვის.

ჭარბი გამტარუნარიანობა გამოიყენება იერარქიის მოცემული დონის ციკლური სიჩქარის სიგნალის შესაქმნელად; სამოსამსახურო ციფრული კავშირისათვის; ავარიული

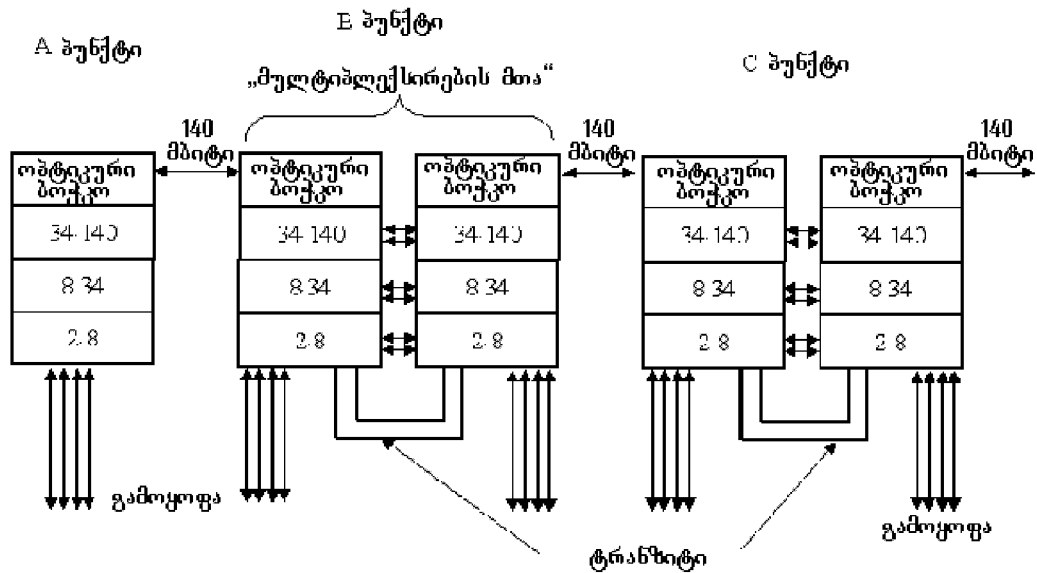
სიგნალიზაციისათვის; ოთხი სამბითიანი ბრძანებისათვის კომპონენტური ნაკადების ასინქრონული შეთანხმებისათვის (შეუღლებისათვის) გაერთიანებულ გამოძიებულ ნაკადთან.

ნახი უნდა გაეგვას იმ გარემოებას, რომ სამოსამსახურო სიმბოლოების მნიშვნელოვან ფუნქციას წარმოადგენს ე.წ. ციფრული გათანაბრება. ეს აუცილებელია იმისათვის, რომ კომპონენტური სიგნალების გადაცემის სინქარები შეთანხმებული იყოს აგრეგატული სიგნალის გადაცემის სინქარესთან. წინააღმდეგ შემთხვევაში შეიძლება ადგილი ჰქონდეს მაგ. კომპონენტური სიგნალის რომელიმე ბიტის გამოტოვებას აგრეგატული სიგნალის შემადგენლობაში. ეს გამოწვეულია იმით, რომ თითოეული კომპონენტური სიგნალი, როგორც წესი, ფორმირდება დამოუკიდებელი გენერატორის დახმარებით, რომელსაც არავითარი კავშირი არ გააჩნია აგრეგატული სიგნალის ამძრავ გენერატორთან.

იმისათვის, რომ მიმღებ მხარეზე უზრუნველყოფილი იქნას საწყისი კომპონენტური სიგნალის აღდგენა, საჭიროების შემთხვევაში აგრეგატული სიგნალის წინასწარ გამოყოფილ ტაქტურ პოზიციებში ხდება ე.წ. „გამთანაბრებელი ბიტების“ ჩასმა, რომელიც ცნობილია „სტაფინგის“ სახელწოდებით, ხოლო თვითონ პროცესი, როგორც *პლეზიოქრონული* - „თითქმის სინქრონული“ ოპერაცია. ეს ოპერაცია მეორდება იერარქიის ნებისმიერ დონეზე, რამაც განაპირობა ტერმინი „პლეზიოქრონული ციფრული იერარქია“, რომელიც მოიცავს ცნობილ 1 - ში მოცემული სხვადასხვა იერარქიების არხების გაერთიანების დონეებს.

მიუხედავად იმისა, რომ ზემოთ მოყვანილი მსჯელობის საფუძველზე შეიძლება შეგვექმნას გარკვეული წარმოდგენა იმ სართულებზე, რომლებიც თან სდევს ჯგუფური სიგნალის ჩამოყალიბებას პსმ-ის სხვადასხვა დონეზე, მაინც მიზანშეწონილად მიგვაჩნია, მოკლედ განვიხილოთ ამ უკანასკნელისათვის დამახასიათებელი შეზღუდვები, რომლებიც დაიყვანება სამ მთავარ პრობლემაზე: 1. *სისტემის მოუქნელობა*; 2. *სისტემის მუშა მანახიათებლების (პროცესების) კონტროლის* სირთულე; 3. *დადგენილი სტანდარტული ინტერფეისების არარსებობა* სანახო ტერმინალებსა და ოპტიკურ-ბოჭკოვან ხაზს შორის.

პირველ პუნქტში აღნიშნულ მოუქნელობაში იგულისხმება უპირველეს ყოვლისა, ის რომ პსმ-ზე დაფუძნებული მოწყობილობების გამოყენებისას ძალზე რთულია დაბალი სინქაროს ნაკადების გამოყოფა მაღალი სინქაროს ნაკადებიდან, ასევე მათი ჩასმა უკან. ეს პროცესი პრაქტიკულად შეუძლებელია ე.წ. „მულტიპლექსირების მთის“ გამოყენებლად (სურ. 1). ამ კერძო პრობლემების მიზეზი ძვეს საჭირო არხის განთავსებისა და გამოყოფისათვის აუცილებელი ინფორმაციის გადამუშავების პროცესის დიდ მოცულობაში. პსმ-ის ბაზური მულტიპლექსირების პროცესი შეიცავს *ბიტების მონაცვლეობის* ოპერაციას, რომელიც ბუნდოვანს ხდის ცოდნას ინდივიდუალური ბაიტების საზღვრებზე და, აქედან გამომდინარე, მოუქნელს ხდის სისტემას. ამასთანავე აღნიშნული მოუქნელობა ვრცელდება კროსშეერთებებზეც. ის ხდება დიდი და უხეში, რადგან იძლევა მხოლოდ *სივრცული* კომუტაციის საშუალებას, განსხვავებით სსმ-გან, სადაც შესაძლებელია კომუტაციის ბევრად უფრო ეფექტური *დროით-სივრცულ-დროითი* მეთოდის გამოყენება.



სურ. 1.

პსმ-ის მეორე მნიშვნელოვანი ნაკლია ის, რომ მას არ გააჩნია მ შეგებიანი და უფრო მაღალი სიჩქარის ტრაფიკის არსებისათვის მანქანათმშენებლების მონიტორინგის საერთაშორისო სტანდარტიზირებული საშუალებები. მეტიც, პსმ-ის არ გააჩნია შეთანხმებული (სათანადო ინსტანციებით განსაზღვრული) მართვის არსები, ანდა შესაბამისი ოქმების ერთობლიობა. უფრო ზუსტად, პსმ-ის ციკლის სტრუქტურაში არასაკმარისი საშუალებაა ქსელის მართვის ინფორმაციის გადასატანად.

პსმ-ის მესამე ნაკლად ითვლება ის, რომ მას არ გააჩნია დადგენილი ინტერფეისი დამატებითი ტერმინალის სანაზო ნაწილისათვის, რის გამოც ყოველი მწარმოებელი იყენებდა თავის საკუთარ სანაზო კოდს და ოპტიკური ინტერფეისის სპეციფიკაციას, რაც ტელეკომუნიკაციის ოპერატორებს არ აძლევდა ორი განსხვავებული წარმოების სანაზო ტერმინალების შეერთების შესაძლებლობას.

2. სინქრონული ციფრული იერარქია

ზემოთთქმულიდან გამომდინარე, ნათელია, რომ გადაცემის სისტემების იერარქიის განვითარების შემდეგი საფეხური უნდა გამხდარიყო *სინქრონული* გადაცემა. ამ სტანდარტის განაზღვრისას გათვალისწინებულ იქნა ისეთი პრობლემებიც, როგორცაა იერარქიის ფარგლებში ქსელის მართვისა და მოწყობილობებს შორის სტანდარტული ინტერფეისების საქიროება და გადაცემის ჩრდილოეთ - ამერიკული და ევროპული იერარქიების ურთიერთშეთავსება.

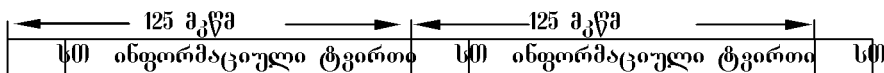
სტანდარტებზე მუშაობის შედეგი გახდა CCITT რეკომენდაციები G707 (სსმ-ის სინქარები); G708 (ქსელური კვანძის ინტერფეისი სსმ-თვის); G709 (სინქრონული ჯგუფწარმოქმნის სტრუქტურა); რომლებიც გამოქვეყნდა ე.წ. ცისფერ წიგნში 1989 წელს. შემდეგ ამ სტანდარტებს მიემატა მთელი რიგი სტანდარტებისა და ეს მუშაობა დღესაც გრძელდება.

შეიძლება ითქვას, რომ *სინქრონული ციფრული იერარქია* (ცხრილი 2) ტელეკომუნიკაციის საერთაშორისო კავშირის (ITU-T) მიერ უნიფიცირებულია მთელი მსოფლიოსათვის და იგი თავისუფალია პსმ-თვის დამანასიათებელი ნაკლოვანებებისაგან. ამასთანავე, სსმ არ არის მხოლოდ შედარებით ახალი სტანდარტი დაბალი სინქარის ტრაფიკის არსების მაღალი სინქარის არსებად გაერთიანებისათვის. სსმ ჩამოყალიბდა როგორც სტანდარტების ყოვლისმომცველი ერთობლიობა, რომელშიც გათვალისწინებულია ტელეკომუნიკაციის *სატრანსპორტო* ქსელის ყველა ასპექტი.

ცხრილი 2

იერარქიის დონე	სატელეფონო არსების რაოდენობა	ჯგუფური ციფრული სიგნალის გადაცემის სინქარე კბიტ/წმ.	სინქრონული ტრანსპორტირების მოდულები
1	1 920	155 520	სტმ-1
2	7 680	622 080	სტმ-4
3	30 720	2 488 320	სტმ-16
4	122 880	9 953 280	სტმ-64

მივაქციოთ ყურადღება იმას, რომ პსმ-გან განსხვავებით სსმ-ში იერარქიის თითოეულ დონეზე, როგორც არსების რიცხვი, ასევე შესაბამისი სინქარები მიიღება წინა მნიშვნელობების 4-ზე გამრავლებით. ამასთანავე ნაზი უნდა გაესვას იმ გარემოებას, რომ ციკლის სტრუქტურა მეორდება 125 მკწმ ინტერვალებში, ე.ი. ფორმირდება 64 კბიტ/წმ ან მისი ჯერადი უფრო მაღალი სინქარის არსების ტრანსპორტირებისათვის (სურ.2).



სურ. 2.

სურ.2-დან ჩანს, რომ სსმ-ის ციკლი იყოფა ორ ნაწილად - 125 მკწმ-ის განმავლობაში გადაიცემა როგორც ინფორმაციული, ე.წ. „მარგი ტვირთი“, ასევე ჭარბი ინფორმაცია (ამ შემთხვევაში ე.წ. *სექციური* თავსართი სმ) -Section Qverhead - SOH), რომელიც უზრუნველყოფს

კონტროლის, მართვის, მომსახურებისა და დამხმარე ფუნქციებს. სმ შედგება 81 ბაიტისაგან, ხოლო ინფორმაციული ტვირთი 2349 ბაიტისაგან. ე.ი. ციკლში სულ გვაქვს 2430 ბაიტი.

რომ უფრო გასაგები გახდეს რა სექციაზეა აქ ლაბარაკი, საჭიროა მოკლედ მაინც გავეცნოთ სმ-ის ქსელის აგების ძირითად პრინციპებს.

სმ-ის ქსელი აიგება ფუნქციური შრეების მიხედვით. ზედა შრე უკავია მომხმარებელს. ის წარმოადგენს კლიენტს, რომელსაც ემსახურება მისი ქვემდგომი შრე, ეს შრეც თავის მხრივ, გამოდის კლიენტის როლში შემდეგი შრისათვის და ა.შ. ასეთი ვერტიკალური დაყოფა შრეების მიხედვით ეყრდნობა იგივე პრინციპს, რასაც ინფორმაციის გადაცემის OSI-ის შვიდდონიანი მოდელი. სმ-ს ფარგლებში აღნიშნული შრეებად დაყოფა შეიძლება აღქმულ იქნას, როგორც OSI-ს პირველი შრის ქვედანაყოფები. საერთოდ ქსელის კონცეფტუალური დაყოფა (წარმოდგენა ფიზიკურ და ლოგიკურ ქსელებად) ადვილად აღსაქმელს ხდის ქსელში მიმდინარე პროცესებს. ფიზიკური ქსელი შედგება ინფორმაციის გადატანის ფიზიკური საშუალებებისაგან (ტელეკომუნიკაციის მოწყობილობები და გადაცემის გარემო). ლოგიკური ქსელი ასრულებს გადაცემასთან დაკავშირებულ ლოგიკურ ფუნქციებს, მაგ. ქსელის კონფიგურაცია, გადართვა.

სატრანსპორტო ქსელი უზრუნველყოფს ინფორმაციის გადატანას სერვისის მომხმარებლებს შორის ინფორმაციის შინაარსისაგან დამოუკიდებლად და ეს ქსელიც შეიძლება დაიყოს შრეებად, რომელთაგან თითოეულს გადააქვს მისთვის დამახასიათებელი სიგნალი, ე.ი. სიგნალი განსხვავებული სინქრონიზაცია და ფორმატი. ეს საშუალებას იძლევა დავეყოთ რთული (კომპლექსური) ქსელი რამდენიმე ნაკლები სირთულის ქსელად, G803 რეკომენდაციის თანახმად სატრანსპორტო ქსელი იყოფა 3 შრედ: არხების შრე, ტრაქტების შრე და გადაცემის გარემოს შრე, რომლებიც თავის მხრივ კიდევ შეიძლება დაიყოს ქვეშრეებად. სმ-ს პრინციპების ნათლად აღსაქმელად უმნიშვნელოვანესია ქსელური შრეები (ზემოდან ქვემოთ): არხების, ტრაქტებისა და სექციების. ქსელის შესაბამის შრეებში თავდობირველად ხდება მიღებული ინფორმაციის *ადაპტირება* ანუ მისი შეთანხმება მოცემული შრის გადაცემის ფუნქციასთან. არხების შრეში მიმდინარეობს ანალოგურ-ციფრული გარდაქმნა ან მომხმარებლისაგან უწყვეტად მომდინარე ინფორმაციის გარდაქმნა ციკლური ფორმით 64 კბიტი/წმ არხში. ტრაქტების შრეში არხების ჯგუფი ერთიანდება ჯგუფურ ტრაქტებად, სექციების შრეებში კი ერთიანდება მაღალი რივის რამდენიმე ტრაქტი და კონტროლის, მართვისა და მომსახურების სიგნალები.

აქ მოცემული მასალა, რა თქმა უნდა, არ ასახავს სრულად სმ-ის ქსელებს. ქსელის ორგანიზაციის ზოგადი პრინციპების გაცნობა ჩვენ დაგვჭირდა სმ-ის ინფორმაციული სტრუქტურების უკეთესად გასაგებად. თავის მხრივ, ამ უკანასკნელის ცოდნა აუცილებელია სმ-ის ქსელის აგების პრინციპების საფუძვლიანად შესწავლისათვის. ამდენად სასურველია, გადავიდეთ სმ-ის ინფორმაციული სტრუქტურების შესწავლაზე, ხოლო შემდეგ კვლავ დავუბრუნდეთ სმ-ის ქსელის საკითხებს.

სმ-ს მთავარი ინფორმაციული სტრუქტურაა სინქრონული ტრანსპორტირების მოდული - სტმ (Synchronous Transport Modul, STM), რომელიც გამოყენებულია სექციების შრეებში. სტმ

არის ბლოკური ციკლური სტრუქტურა გამეორების პერიოდით 125 მკწმ (სურ.2). ძირითადი მოდულის, სტმ-1-ის, შესაბამისი ციკლური ნაკადის სიჩქარე $R=155520$ კბიტ/წმ (ცხრილი 2).

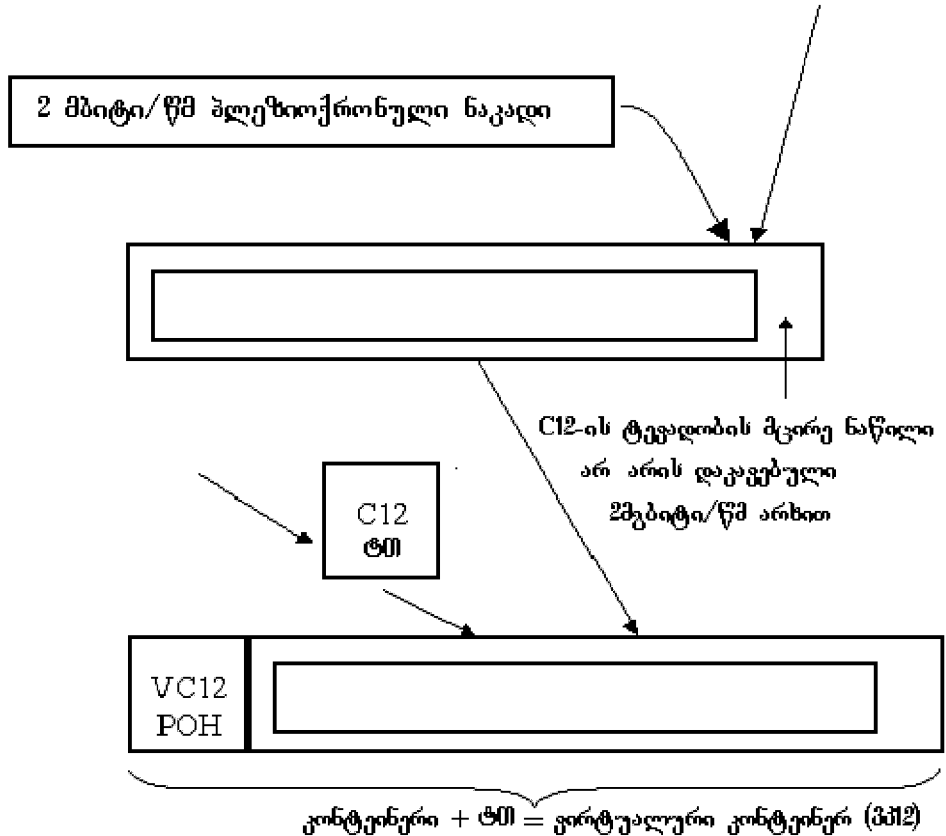
სტმ-ის შესაბამისი სექციური თავსართი (სმ), თავის მხრივ, იყოფა რეგენერატორებს შორის გადასაცემ რეგენერატორების სექციურ თავსართად (რსმ) და სტმ-ის ფორმირებისა და დაშლის პუნქტებს შორის გადასაცემ მულტიპლექსირების სექციის თავსართის - მსმ სიგნალებად.

რსმ ასრულებს ციკლური სინქრონიზაციის, შეცდომების კონტროლის, სინქრონული მოდულის რიგის მითითების, მონაცემების გადაცემის, სამოსამსახურო კავშირისა და მომხმარებლის არხების შექმნის ფუნქციას, მსმ კი - შეცდომების კონტროლისა და რეზერვზე ავტომატური გადართვის სისტემის, მონაცემების გადაცემის, სამოსამსახურო კავშირის შექმნის ფუნქციებს.

ახლა, როცა გარკვეული წარმოდგენა შეგვექმნა სსმ-ის იერარქიულ დონეებზე და ძირითად ინფორმაციულ სტრუქტურაზე, საჭიროა კიდევ ერთხელ აღინიშნოს, რომ სსმ-ის შემოღებისას გათვალისწინებულ იქნა არსებული პსმ-ის სისტემების გამოყენების შესაძლებლობა. პსმ-ის სსმ-თან შესათავსებლად შეიქმნა ე.წ. კონტეინერების მექანიზმი. კერძოდ ტრაქტების ქსელურ შრეში შეერთებების ორგანიზაციისათვის იქმნება ე.წ. ვირტუალური კონტეინერები - ვპ (Virtual Container, VC), რომლებიც განკუთვნილია პსმ-ის სხვადასხვა სიჩქარის ნაკადების ტრანსპორტირებისათვის (სურ.3). სწორედ ვპ-ის საშუალებითაა შესაძლებელი პსმ-ის ნაკადების განთავსება სტმ-ში, როგორც სსმ-ის იერარქიული საფენურების საბოლოო პროდუქტში.

კონტეინერების საშუალებით შესაძლებელია 2,048 მბიტ/წმ, 34 მბიტ/წმ, 140 მბიტ/წმ

სინქრონული კონტეინერი (C12) = 35 მბიტ/125 მკწმ



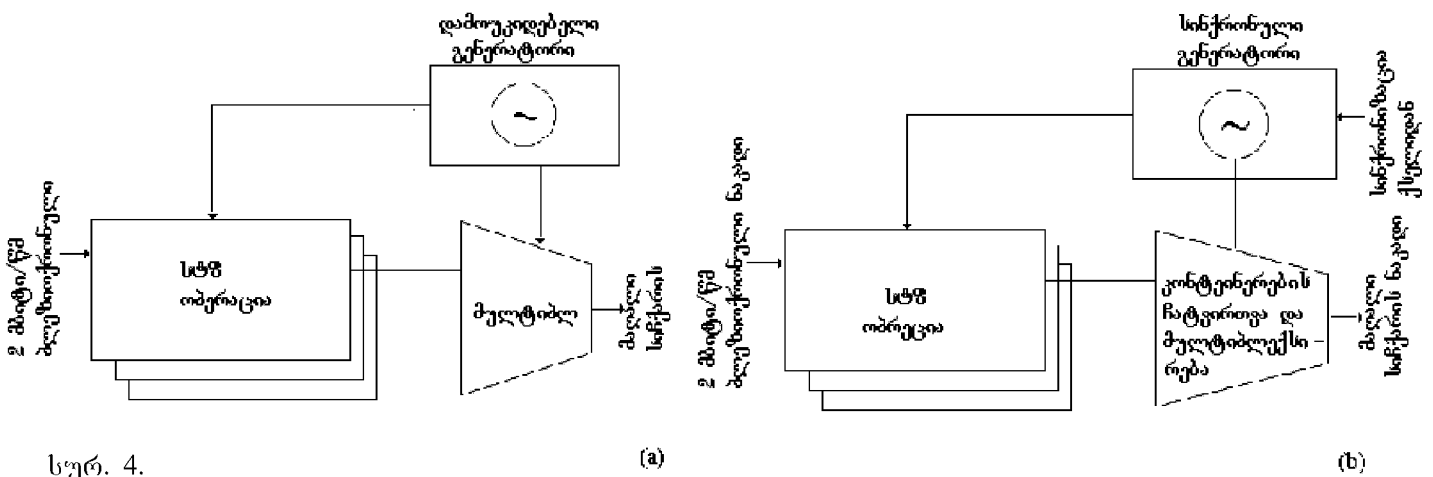
და მათი ჩრდილოეთ ამერიკული შესატყვისების - 1,5 მბიტ/წმ, 6 მბიტ/წმ და 45 მბიტ/წმ სიჩქარის ნაკადების ტრანსპორტირება. ასეთი ტრანსპორტირებისათვის აღნიშნული ნაკადები უნდა მოთავსდეს შესაბამის „სინქრონულ კონტეინერებში“. სინქრონული კონტეინერი სპ (C) შეიძლება განვიხილოთ როგორც სსმ-ის ბაზური ციკლის სტრუქტურის

სურ. 3. ვირტუალური კონტეინერის შექმნის მაგალითი.

ქვედანაყოფი, რომელიც შედგება 64 კბიტი/წმ არხების წინასწარგანსაზღვრული რაოდენობისაგან. როგორც წესი, სინქრონული კონტეინერების სინქარები ცოტა მეტია შესაბამისი პლეზიოქრონული ნაკადების სინქარებზე (ცხრილი 3) და მათში ამ უკანასკნელების განლაგების თპერაცია ძალზე წააგავს ჩვეულებრივი „სტაფინგის“ თპერაციას, განხორციელებულს პცმ-ის მულტიპლექსურში (აქ იგულისხმება ყველაზე მეტად გავრცელებული ასინქრონული ასახვა - Asynchronous mapping). ოღონდ ამ შემთხვევაში არხი სინქრონიზებულია არა პცმ-ის დამოუკიდებელი გენერატორით, არამედ სინქრონული კონტეინერის სიხშირით, რომელიც თავის მხრივ სინქრონიზებულია სცმ-ის ბაზური ციკლის სტრუქტურასთან (სურ.4).

ცხრილი 3

იერარქიები	პცმ-ის ნაკადების სინქარები, მბიტი/წმ	კონტეინერი	კონტეინერის სინქარე
ჩრდილოეთ ამერიკული	1,544	C-11 (ბ-11)	1,6
	6,312	C-2 (ბ-2)	6,784
	44,736	C-3 (ბ-3)	48,384
ევროპული	2,048	C-12 (ბ-12)	2,224
	34,368	C-3 (ბ-3)	48,384
	139,264	C-4 (ბ-4)	149,760

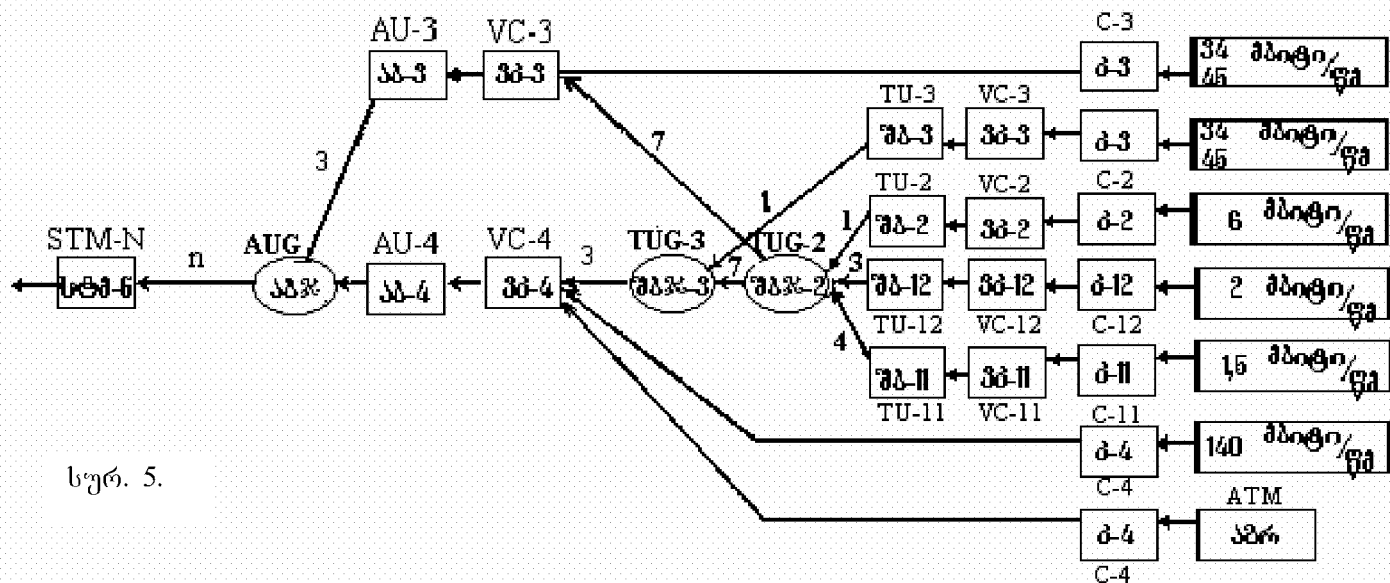


სურ. 4.

(a)

(b)

კონტეინერების გაერთიანებით სტანდარტულ ფორმატებად ფორმირდება სტმ-1-ის ინფორმაციული ტვირთი. განსხვავებული კონტეინერები შეიძლება შეერეულ იქნას ისე, რომ პცმ-ის სწავდასწავა ტიპის ნაკადები ერთდროულად იქნას გადატანილი ერთი და იგივე მულტიპლექსირების სტრუქტურის ფარგლებში. სცმ-ის მულტიპლექსირების განზოგადებული სტრუქტურა მოცემულია სურ.5-ზე.

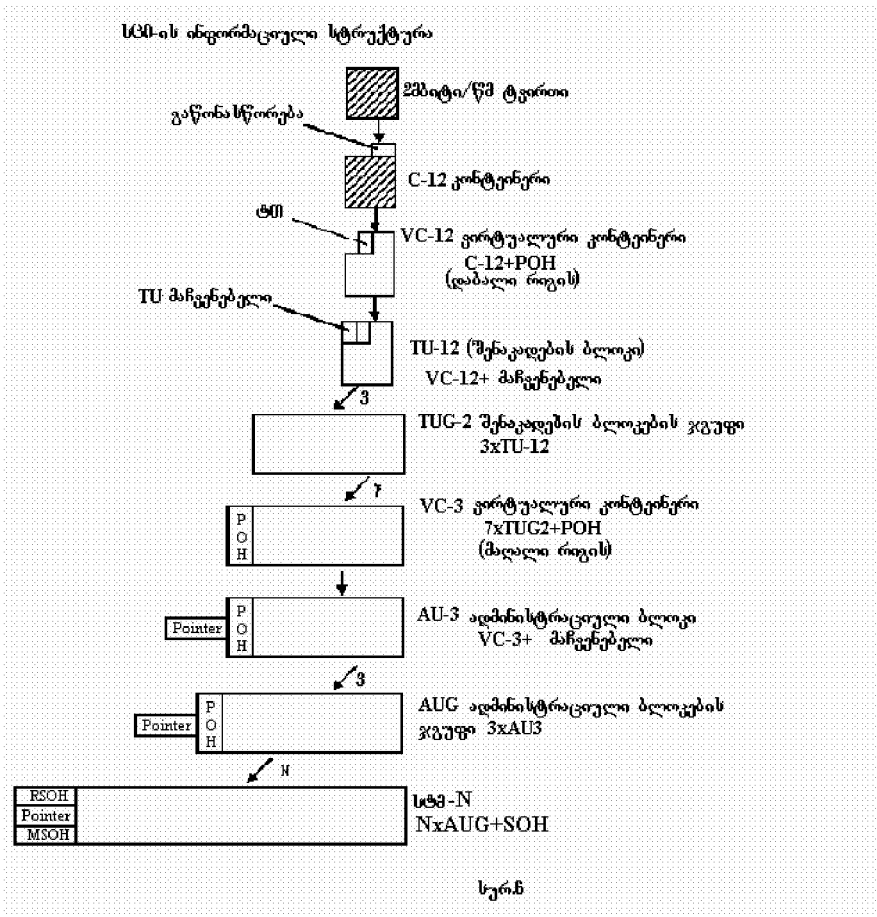


სურ. 5.

იმისათვის, რომ უფრო გასაგები იყოს სურ.5-ზე მოყვანილი მულტიბლექსირების სტრუქტურა, აუცილებელია აღვნიშნოთ, რომ კონტეინერის ჩამოყალიბების შემდეგ ხდება შესაბამისი ვირტუალური კონტეინერის ფორმირება.

უფრო დაბალი რიგის კონტეინერები VC-11 (პ-11), VC-12 (პ-12), VC-2 (პ-2) ფორმირდება მათ შესაბამის კონტეინერებზე ე.წ. ტრაქტის თავსართის (POH – Path Overhead - ტმ) ინფორმაციის მიმატებით. უფრო მაღალი რიგის პ-ბი - VC-3 (პ-3), VC-4 (პ-4) შეიძლება აიგოს, როგორც ცალკეული საბაზო კონტეინერების ბაზისზე (პ-3, პ-4), ასევე ე.წ. შენაკადების ბლოკების (Tributary Unit Group-TUG-შენაკადების ბლოკების ჯგუფი - შპჯ)-ების ერთობლიობით შესაბამის ტმ-თან ერთად. ტრაქტის თავსართის დამატების მიზანი მდგომარეობს იმაში, რომ სინქრონულ კონტეინერში პლეზიოქრონული არხის ჩატვირთვისას კონტეინერს ჰქონდეს მასზე მიმატებული ტმ-ის ბაიტების განსაზღვრული ერთობლიობა, რომელიც მოლიანად უცვლელი რჩება მანამ, სანამ სინქრონული კონტეინერი მიაღწევს დანიშნულების ადგილს. აღნიშნული ბაიტები ტელეკომუნიკაციის ოპერატორს საშუალებას აძლევს მიაღწიოს ქსელის გამჭოლ მონიტორინგს, რაც ასე რთული იყო პსმ - ის გამოყენებისას.

თუ დაბალი რიგის პ-ბებისათვის ტმ-ის ინფორმაცია შეიცავს ტრაქტის მანასიათებლის მონიტორინგის, მომსახურების საჭიროებისათვის განკუთვნილ და ავარიული ინდიკაციის სიგნალებს, უფრო მაღალი რიგის პ-ბები შეიცავს აგრეთვე მულტიბლექსირების სტრუქტურის შესაბამის აღნიშვნებს, რომლებიც ახდენს პ-ბ-ს შემადგენლობის დეტალიზაციას.

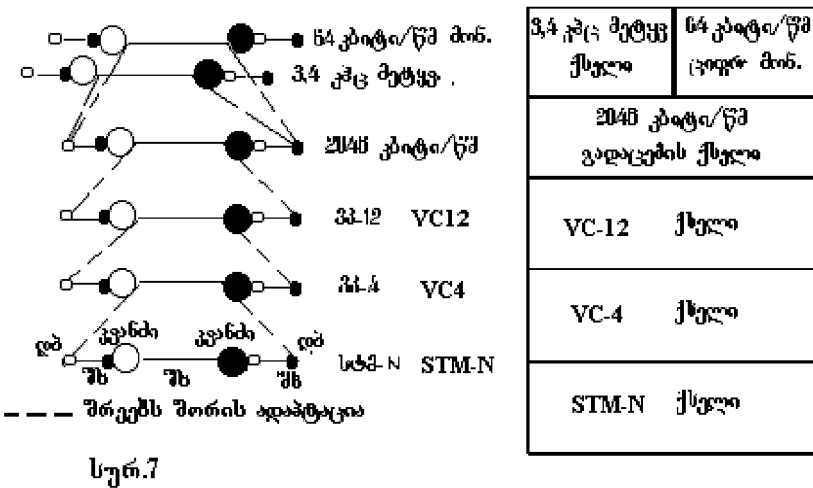


ამრიგად, სსმ-ზე შემთხვევაში, დაფუძნებული ჩატვირთის საკუთარი ვირტუალური კონტეინერები პსმ-ის არსებით და განასორციელოს მათი ტრანსპორტირება ვირტუალური კონტეინერის ინფორმაციული სასარგებლო ტვირთის ხარისხის ჩვენებით. კონტეინერების ჩატვირთვისა და შემდეგ ტმ-ის მიკუთვნების პროცესი მეთოდება სსმ-ის სხვა-დასხვა დონეზე, რის შედეგადაც უფრო მცირე ზოგადი

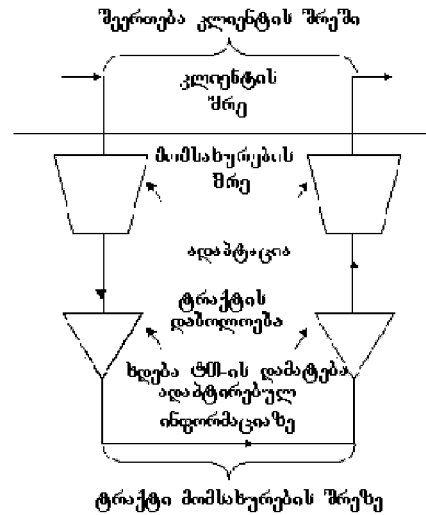
განთავსდება უფრო დიდებში და ეს პროცესი მთავრდება მაშინ, როცა ყველაზე ძალიან დონის მპ ჩატვირთება სტმ-ის ინფორმაციული ტვირთის ადგილას (სურ.ნ). ეს ლოგიკური სტმ სიგნალები შეიძლება გამოჩნდეს სსმ-ის მოწყობლობის ორ ნაწილს შორის ინტერფეისის ადგილას, როგორც ელექტრულად, ასევე უფრო ხშირად, ოპტიკური სახით. ასეთი ინტერფეისი განიხილება, როგორც ქსელის კვანძის ინტერფეისი (NNI – Network Node Interface).

საინტერესოა ვიცოდეთ, რომ ვირტუალური კონტეინერის დარქმევის მიხეზი არის ის, რომ სტმ სიგნალებისაგან განსხვავებით, რომლებიც ჩნდება ქსელის კვანძის ინტერფეისში, მპ სიგნალები არასოდეს მიეწოდება გარე სამყაროს. ეს სიგნალები არსებობს ან სსმ-ის მოწყობლობების შემადგენელ ნაწილებში, ანდა სტმ სიგნალის შიგნით. ასე რომ სსმ-ის ქსელის ელემენტს შეიძლება ჰქონდეს ქსელის კვანძის და პსმ ინტერფეისები, მაგრამ არასოდეს მპ ინტერფეისი.

უფრო მცირე მპ - ების განთავსებისას უფრო დიდებში ხორციელდება ე.წ. ადაპტაციის პროცესი უფრო დაბალი და უფრო მაღალი რიგის ტრაქტების ქსელურ შრეებს შორის (სურ. 7, 8).

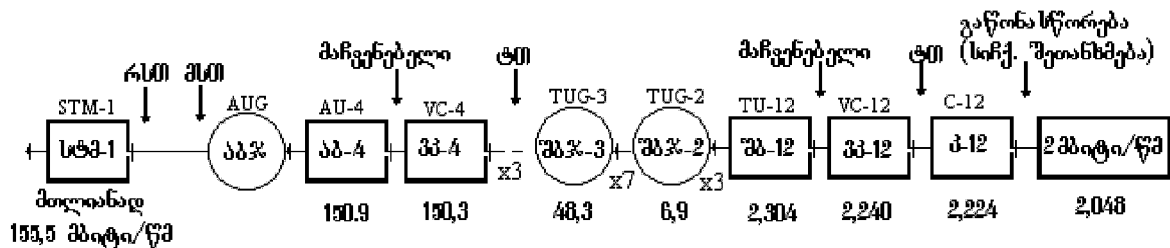


სურ.7



ამ დროს ე.წ. შენაკადების ბლოკში (Tributary Unit, TU) მცირე მპ-ს მიეკუთვნება სპეციალური მანვერებელი (მიმითებელი) (Pointer), რომელიც საშუალებას იძლევა დადგინდეს აღნიშნული მპ-ს ფაზური ძვრა ბაიტებში გარკვეული ათვლის წერტილის მიმართ უფრო დიდ მპ-ში (სურ. 5, 6, 9) $TU = TU_{pnr} + VC$.

ამასთანავე, არსებობს მექანიზმი, რომელიც იძლევა საშუალებას შეიცვალოს აღნიშნული მანვერებლის მნიშვნელობა იმ შემთხვევებში, როცა ირღვევა სინქრონიზაცია, ან უფრო მცირე ტევადობის მპ უფრო ნელა ან სწრაფად გარბის, ვიდრე უფრო დიდი მპ. ფაქტიურად, თითოეულ უფრო მცირე ტევადობის მპ-ს აქვს თავისი საკუთარი მანვერებელი, რომელიც შეიძლება შეიცვალოს სხვებისაგან დამოუკიდებლად. თუმცა, ამ მანვერებლების გამოყენება იწვევს გარკვეული შესასვლელი ბუფერების დაყენების აუცილებლობას, მათი ტევადობა ბევრად უფრო მცირეა, ვიდრე საჭირო იქნებოდა, რომ არ ყოფილიყო დიდ მპ-ში პატარა მპ-ების ფაზის ცვლილების მექანიზმი.



სურ. 9.

ამრიგად, სწმ-ის ქსელში შეიმჩნევა ისეთი სურათი, როცა ვირტუალური კონტეინერების უმრავლესობა კარგად არის ერთმანეთთან სინქრონიზირებული და მათი ასინქრონიზების ყოველი

გაზრდა უნდა დაკომპენსირდეს ბაიტის ტოლი დაძვრით ქსელში სხვა მპ-ების უმრავლესობასთან შედარებით. მიუხედავად ამისა, შენარჩუნებულია მართვისა და კონტროლის ინფორმაცია ტმ-ის ბაიტებში, რადგან ვირტუალური კონტეინერებისადმი მიკუთვნებული მანგენებლის სიდიდე ახლიდან გამოითვლება ყოველი ასეთი ძვრის დროს. ასეთი ქსელი არაა *მოლიანად* სინქრონული, მაგრამ ძალიან ახლოა მასთან და, ამდენად, იძლევა საშუალებას, ადვილად განვალაგოთ ტრაფიკის თითოეული არხი მათი შესაბამისი მართვისა და კონტროლის ინფორმაციასთან ერთად ისე, რომ თავიდან ავიცილოთ დიდი დანაკარგები გადაცემის დაყოვნების თვალსაზრისით. ალბათ, შეიძლებოდა იმისი არგუმენტირებაც, რომ სცმ-ის ქსელები სრულიად არ არის რეალურად სინქრონული, არამედ არის *დიდი სიზუსტით მართვადი* ასინქრონული ქსელები. მაგრამ, რადგანაც ამ ასინქრონიზმით გამოწვეული ძვრები *დაიკვანტება*, ნებისმიერ დროს არის შესაძლებელი სცმ-ის ქსელში ტრაფიკის ტრაქტის განლაგებასთან ერთად ნებისმიერი მათგანის *მიმართულების* განსაზღვრა. ეს კი ქსელის მართვის პროგრამულ უზრუნველყოფასთან ერთად უზრუნველყოფს ტრაფიკის მარშრუტიზაციის მოქნილობას, რაც ასე ძნელად მისაღწევი იყო პცმ-ზე დაფუძნებული ქსელის გამოყენებისას.

ე.ი. ზემოთ განხილული მანგენებლების მექანიზმი უზრუნველყოფს გადასატანი ციფრული ნაკადების სინქრეებისა და ფაზების შესაძლო ცვლილებების *კომპენსაციას*, რის საფუძველზეც არის შესაძლებელი სცმ-ის, როგორც *სინქრონიზებული* ქსელის ფუნქციონირება, რომელშიც დაშვებულია პლენიოქრონული რეჟიმის არსებობა G.811 რეკომენდაციებით განსაზღვრულ ნარჩობებში.

შენაკადების ბლოკებს (TU), რომლებსაც უკავია განსაზღვრული ფიქსირებული პოზიციები უფრო მაღალი რიგის მპ-ს ინფორმაციულ ტვირთში, ეწოდება შენაკადების ბლოკების ჯგუფი - მბჯ (Tributary Unit Group (TUG-n), n=2,3). (სურ. 5, 6, 9).

ე.წ. ადმინისტრაციული ბლოკის - აბ (Administrative Unit, AU) საშუალებით ხორციელდება ადაპტაცია მაღალი რიგის ტრაქტებისა და მულტიპლექსირების სექციის შრეებს შორის. აბ შეიცავს შესაბამისად მპ-3-ის ან მპ-4-ს ინფორმაციულ ტვირთს (პირველ შემთხვევაში მიიღება აბ-3 (AU-3), ხოლო მეორე შემთხვევაში აბ-3 (AU-3)) - და აბ მანგენებელს: $AU = AU_{vfd} + VC$.

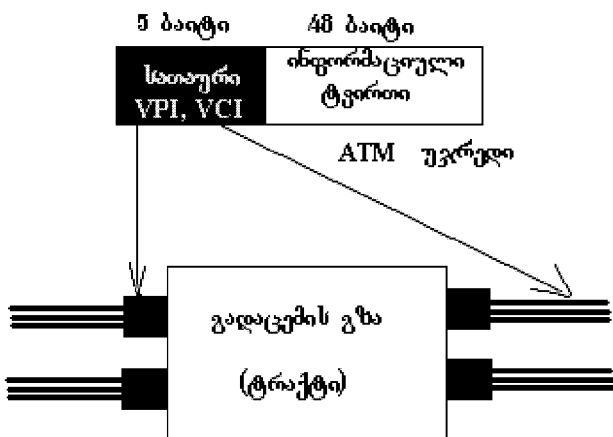
ერთ ან რამდენიმე აბ-ს, რომლებსაც გარკვეული ფიქსირებული პოზიციები უკავია სტმ-ის შიგნით, ეწოდება ადმინისტრაციული ბლოკების ჯგუფი - აბჯ (AUG). საბოლოოდ მიიღება *სინქრონული ტრანსპორტირების მოდული სტმ*. $STM-N = SOH + N \cdot AUG$.

აქვე უნდა აღინიშნოს, რომ სცმ-ის ქსელში სინქრონიზაციის შესაძლო წყაროებია: გარე სინქრონიზაციის წყარო, STM-N ხაზი, შენაკადები (STM-1 და 2.048 მგბიტი/წმ); საკუთარი (შიგა) გენერატორი.

3. ცოტა რამ ATM-ზე

სურ.1.2-ზე გამოსახულ მულტიპლექსირების სტრუქტურაში ერთერთი კონტეინერი C-4(მ-4) გამოყენებულია ATM (Asynchronous Transfer Mode-ასინქრონული გადატანის რეჟიმი) უჯრედების გადასაცემად. ეს კიდევ ერთხელ ადასტურებს *სინქრონულ ციფრულ იერარქიაზე* დაფუძნებული სატრანსპორტო ქსელის პრიორიტეტს, რადგან მისი საშუალებით ხდება როგორც არსებული პლენიპრონული ნაკადების, ასევე უფრო ახალ ტექნოლოგიებზე დაყრდნობით ფორმირებული ნაკადების გადაცემა. ერთერთი ასეთი ტექნოლოგიაა ATM, რომელიც SDH-თან ერთად ითვლება ინტეგრირებული მომსახურების ფართოზოლოვანი ქსელების (B-ISDN) აგების საფუძვლად. ამდენად, საინტერესოა ორიოდე სიტყვით შევეხეთ ATM - ის პრინციპებს:

ATM ეყრდნობა ასინქრონული გადაცემისა და ვირტუალური არხების (მბ) დროითი განცალკევების პრინციპს. ელემენტარულ ინფორმაციულ სტრუქტურას წარმოადგენს უჯრედი (Cell) (სურ. 10). უჯრედის სათაურის მთავარი ინფორმაცია არის ვირტუალური ტრაქტის იდენტიფიკატორი VPI (მბმ) და ვირტუალური არხის იდენტიფიკატორი VCI (მბმ). ვირტუალური ტრაქტი წარმოადგენს ვირტუალური არხების ერთობლიობას. ვირტუალური ტრაქტების ერთობლიობა კი - ვირტუალური გადაცემის გზას (ტრაქტს). ვირტუალური ტრაქტისა და ვირტუალური არხების იდენტიფიკატორების გარდა უჯრედის სათაური შეიცავს დატვირთვის ტიპის იდენტიფიკატორს, სათაურის შეცდომებისაგან დაცვისა და სარეზერვო ბიტებს. ამასთანავე, სათაურების სტრუქტურა სააბონენტო ინტერფეისზე (UNI – User Network Interface) და ქსელის კვანძის ინტერფეისზე (NNI – Network Node Interface) განსხვავდება იდენტიფიკატორების ზომებით.



სურ.10

ATM სისტემაში სინქრონიზაციის ციკლი დაიყოფა ერთნაირი სიგრძის დროით ინტერვალებად, რომლებიც ემთხვევა უჯრედის სიგრძეს. ვირტუალური არხი (მბ), რომელიც იქმნება ციკლის ფარგლებში, განისაზღვრება დროითი ინტერვალების რიცხვით, რომლებიც დაკავებულია ინფორმაციის ერთი წყაროს უჯრედებით. ერთი მბ-ის დროითი ინტერვალების რიცხვი დამოკიდებულია ინფორმაციის გადაცემის მოთხოვნილ

სინქარეზე.

ATM ქსელის ძირითადი უპირატესობებია: მომსახურების სახეობაზე დამოუკიდებლობა, სინშირული ზოლის მოქნილობა, სინშირული ზოლის გამოყენების ეფექტურობა, მულტიპლექსირების დონეების მცირე რიცხვი, ქსელის ეფექტური მართვა.

მართლაც, მუდმივი სინქარით გადაცემა იწვევს ან ხარისხის გაუარესებას ან სინშირული ზოლის არაეფექტურ გამოყენებას. სწორედ ამ თვალსაზრისით არის ასინქრონული გადატანის

რეჟიმი ძალზე მოხერხებული, რადგან იგი კარგად შეთავსებადია სხვადასხვა ტიპის მომსახურებასთან.

კერძოდ, ასინქრონული გადაცემის რეჟიმის ტექნოლოგია უზრუნველყოფს:

- ნებისმიერი სახის ინფორმაციის გადატანას (მონაცემთა, ბგერითი, მოძრავი და უძრავი გამოსახულება) პაკეტური სახით;
- მხოლოდ იმ რესურსების გამოყოფის შესაძლებლობას, რომელიც სჭირდება მომხმარებელს დროის მოცემულ მომენტში;
- ინტერაქტიური (დიალოგური) მომსახურების მხარდაჭერასა და ინფორმაციის განაწილების მომსახურებას;
- გადაცემას როგორც უწყვეტი, ისე პაკეტური ტრაფიკით.

3.1 ATM ტექნოლოგიის ძირითადი პრინციპები

როგორც ზემოთ აღვნიშნეთ, ATM პაკეტებს ეწოდებათ უჯრედები. პაკეტების მცირე ზომა საშუალებას იძლევა, შემცირდეს მათი გადაცემის დრო და ამით ვუზრუნველყოთ მცირე დაყოფნებები ისეთი პაკეტების გადაცემისას, რომელიც მოითხოვს გადაცემის მუდმივ ტემპს, რაც დამანასიათ. მულტიმედიაური ინფორმაციებისათვის.

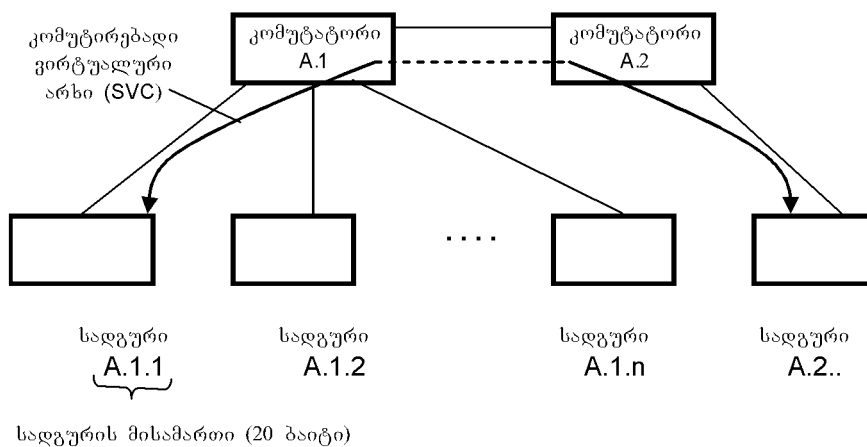
მსელის კომუტატორების მიერ მულტიმედიაური ტრაფიკის პრიორიტეტული მომსახურებისას ATM პაკეტებს მოუწევთ ლოდინი, უკიდურეს შემთხვევაში, მხოლოდ მოკლე და ფიქსირებული დროის განმავლობაში (წმ ბაიტის პაკეტის გადაცემის დრო), რაც, მაგ., 155 მბიტ/წმ სინქროსისას უშუაღვენს 3 მკწმ-ზე ნაკლებს. იმისათვის, რომ პაკეტები შეიცავდნენ დანიშნულების კვანძის მისამართს და რომ, იმავედროულად, სამოსამსახურო ინფორმაციის პროცენტი არ იყოს უფრო მეტი პაკეტის მონაცემთა ველის ზომაზე, ATM ტექნოლოგიაში გამოყენებულია გლობალური გამოთვლითი ქსელის სტანდარტული ხერხი – ეს ქსელები ყოველთვის მუშაობენ შეერთების დამყარების პროტოკოლით და დამატებითი კვანძების მისამართები გამოიყენება მხოლოდ კავშირის დამყარებისათვის. კავშირის დამყარებისას შეერთებას მიენიჭება მიმდინარე შეერთების ნომერი და პაკეტების შემდგომი გადაცემისას ამ შეერთების ფარგლებში პაკეტის სამოსამსახურო ველში გამოიყენება არა დანიშნულების კვანძის მისამართი, არამედ შეერთების ნომერი, რომელიც ბევრად მოკლეა[9].

მცირე ზომის ფიქსირებული სიგრძის პაკეტები გარანტირებულად უზრუნველყოფს მცირე დაყოფნებებს სინქრონული ტრაფიკის გადაცემისას, შესაბამისად სინქრონიზმიდან გადახრაც მცირე იქნება.

ტრაფიკის ტიპებისა და პრიორიტეტული მომსახურების არსებობა საშუალებას აძლევს ATM ტექნოლოგიას, წარმატებით შეათავსოს ერთდამავე არსში სინქრონული და ასინქრონული პაკეტები. ცნადა, პრიორიტეტული მომსახურება არსებობს სხვა ტექნოლოგიებშიც, მაგ., FDDI

ან100VG-AnyLANბ მაგრამ იქ შეუძლებელი ხდება სინქრონიზმზე მოთხოვნების მაღალი ალბათობით შესრულება მაღალი პრიორიტეტების პაკეტებისათვის, დიდი ზომის (4096 ბაიტი ან მეტი) პაკეტების არსებობის გამო.

ATM ქსელებში დამაბოლოებელი კვანძის შეერთება ქსელთან ხორციელდება კავშირის ინდივიდუალური ხაზით, ხოლო კომპუტატორები ერთმანეთს უერთდებიან შექმნილი არხებით (სურ. 11).



სურ.11

ATM ქსელს აქვს სტრუქტურა, რომელიც წააგავს სატელეფონო ქსელის სტრუქტურას, სადაც დამაბოლოებელი სადგურები უკავშირდებიან ქვედა დონის სადგურებს, რომლებიც თავის მხრივ უკავშირდებიან უფრო მაღალი დონის კომპუტატორებს. ATM კომპუტატორები იყენებენ დამაბოლოებელი კვანძების მისამართებს ტრაფიკის მარშრუტიზაციისათვის კომპუტატორების ქსელში. პაკეტების კომუტაცია ხდება ვირტუალური არხის იდენტიფიკატორის (Virtual Channel Identifier, VCI) საფუძველზე, რომელიც მიეკუთვნება შეერთებას მისი დამყარებისას და უქმდება შეერთების გაუქმებისას. ვირტუალური შეერთებები დამყარდება დამაბოლოებელი სადგურების გრძელი 20 ბაიტის მისამართების საფუძველზე. მისამართის აქვს იერარქიული სტრუქტურა სატელეფონო ქსელის ნომრის მსგავსად და იყენებს პრეფიქსებს, რომლებიც შეესაბამება ქვეყნის, ქალაქის და ა.შ. კოდს. ვირტუალური არხები შეიძლება იყოს მუდმივი (Permanent Virtual Circuit, PVC) და კომუტირებადი (Switched Virtual Circuit, SVC). მუდმივი ვირტუალური არხი აერთებს ორ ფიქსირებულ აბონენტს და იქმნება ქსელის ადმინისტრატორის მიერ. კომუტირებადი ვირტუალური არხები იქმნება კავშირის ინიცირებისას ნებისმიერ დამაბოლოებელ აბონენტებს შორის.

ATM დამატებითი სადგურსა და დაბალი დონის კომპუტატორს შორის შეერთება განისაზღვრება სტანდარტით UNI 3.1 (User Network Interface). UNI განსაზღვრავს პაკეტის სტრუქტურას, სადგურის ადრესაციას, მართვის ინფორმაციის გაცვლას, ATM პროტოკოლის დონეებს და ტრაფიკის მართვის წესებს.

3.2. ATM პროტოკოლები

ATM უჯრედის ფორმატი ნაჩვენებია სურ.12-ზე, ხოლო ATM პროტოკოლების ჩამონათვალი სურ.13-ზე.

ATM პროტოკოლების ერთობლიობა (AAL1-AAL5 და ATM შრეები) შეესაბამება შვიდდონიანი OSI მოდელის ქვედა დონეებს. ადაპტაციის შრეები გადასცემენ სამომხმარებლო მონაცემებს კომუნიკაციის პროტოკოლების ზედა შრეებიდან პაკეტებს, რომლის ფორმატი და ზომა შეესაბამება ATM სტანდარტებს. თითოეული AAL შრე ამუშავებს სამომხმარებლო ტრაფიკს განსაზღვრული მანასიათებლებით.

AAL1 დონე ემსახურება ტრაფიკს მუდმივი ბიტური სინქარით (CBR), რომლითაც ხასიათდება, მაგალითად, ციფრული ვიდეო, და რომელიც მგრძობიარეა როგორც უჯრედების კარგებისადმი, ასევე დროითი დაყოვნებებისადმი. AAL2 დონე ამუშავებს პულსირებად ტრაფიკს ცვლადი ბიტური სინქარით (VBR), რომელიც დამანასიათებულია ლოკალური ქსელების ტრაფიკებისათვის. ეს ტრაფიკი მუშავდება ისე, რომ არ მოხდეს უჯრედების კარგვა, მაგრამ უჯრედები შეიძლება შეყოვნდეს კომპუტატორების მიერ. AAL3/4 დონე ახდენს შეცდომების კონტროლის ძალიან რთულ პროცედურას უჯრედების გადაცემისას და მათ გარანტირებულ გადატანას უშეცდომოდ. AAL5 დონე არის AAL4-ის გამარტივებული ვარიანტი და მუშაობს უფრო სწრაფად (სურ.13).

ბიტები										
	8	7	6	5	4	3	2	1		
5 ბაიტი თავსართი	ნაკადის მართვა (GFC)			ვირტუალური გზის იდენტიფიკატორი (VPI)			1		ბაიტები	
	ვირტუალური გზის იდენტიფიკატორი			ვირტუალური არხის იდენტიფიკატორი (VCI)			2			
	ვირტუალური არხის იდენტიფიკატორი						3			
	ვირტუალური არხის იდენტიფიკატორი			მონაცემთა ტიპი (PTI)	პაკეტის დაკარგვის პრიორიტეტი			4		
	შეცდომების მართვა თავსართში (HEC)						5			
	პაკეტის მონაცემები						6			
									...	
									53	

სურ.12

იმისათვის, რომ თითოეული სერვისის კლასისთვის გეგმონდეს ხარისხის შესაბამისი დონე, ATM ტექნოლოგიაში გათვალისწინებულია მომსახურების ხარისხის მითხვნის რთული პროცედურები, რომლებიც ნორციელდება სადგურსა და ქსელს შორის შეერთებისას. სურ.13.

ადაპტაციის დონეები ATM (AAL1-5)	კონვერგენციის ქვედონე (CS)	კონვერგენციის ქვედონის საერთო ნაწილი
	სერვისის სპეციფიკური ნაწილი	
სეგმენტაციის და რეასემბლირების ქვედონე		
ATM-ის დონე (პაკეტების მარშრუტიზაცია, მულტიპლექსირება, ნაკადის მართვა, პტიორიტეტების გადამუშავება)		
ფიზიკური დონე	გადაცემის შეთანხმების ქვედონე	
	ქვედონე, რომელიც დამოკიდებულია ფიზიკურ გარემოზე	

სურ.13

3.3. სერვისის კლასები

ATM ქსელში მომხმარებლებს შორის შეერთების განხორციელებამდე ხდება სერვისის სახის შეკვეთა, რომლის შესაბამისადაც იქნება მომსახურებული ტრაფიკი მოცემული შეერთებით. არსებობს სერვისის შემდეგი კლასები: CBR (Constant Bit Rate); VBR (Variable Bit Rate); UBR (Unspecified Bit Rate); ABR (Available Bit Rate). სერვისის გარანტირებული ხარისხისას შეიძლება

განისაზღვროს მიღწევადი გამტარუნარიანობის მინიმალური დონე, უჯრედების დაყოფების ზღვრული მნიშვნელობები და მათი კარგვის ალბათობის მნიშვნელობები.

CBR სერვისი ყველაზე მარტივი კლასის სერვისია. როცა ქსელური სერვისი ამყარებს CBR შეერთებას, იგი უკვეთავს უჯრედის ტრაფიკის პიკურ სიჩქარეს (PCR). ეს არის მაქსიმალური სიჩქარე, რომლის დროსაც შეერთება ნორციელდება უჯრედის დაკარგვის რისკის გარეშე.

CBR სერვისმა უნდა უზრუნველყოს ტრაფიკის გატარების შესაძლებლობა უჯრედების მინიმალური დაკარგვისა და უჯრედების დაყოფების მცირე ცვლილებების ალბათობით. იმავედროულად, აუცილებელია დაყოფების ცვლილების ზღვრული მნიშვნელობის დაცვა. ეს სერვისი განკუთვნილია ხმისა და ვიდეოს გადასაცემად დროის რეალურ მასშტაბში. მას ხშირად იყენებენ, აგრეთვე, T1/E1 ციფრული არხების ემუდაციისათვის.

VBR (Variable Bit Rate – სერვისი ცვლადი ბიტური სიჩქარით) ტრაფიკის კლასი შეიცავს ორ ქვეკლასს: რეალური დროის VBR ტრაფიკი (VBR-RT) და არარეალური დროის VBR ტრაფიკი (VBR – NRT, non real time). პირველი განკუთვნილია დროის მიმართ მგრძობიარე გამოყენებებისათვის როცა მოთხოვნილია დაყოფებისა და მისი ცვლილების მკაცრად რეგლამენტირებული მნიშვნელობები. (მაგ., ვიდეო ცვლადი სიჩქარის კოდების გამოსასვლელზე ან შეკუმშული ვიდეოტრაფიკი, რომლებშიც არ გადაიცემა “სიჩქარის” ინტერვალები).

ტრაფიკი VRT-NRT ნაკლებად მკაცრ მოთხოვნებს უყენებს უჯრედების გადაცემის დაყოფებებს. იგი განკუთვნილია, მოკლე, პულსირებადი შეტყობინებების გადასაცემად.

CBR-თან შედარებით, VBR სერვისის კლასში სერვისის შეერთების შეკვეთის უფრო რთული პროცედურა გვაქვს ქსელსა და მომხმარებელს შორის. ამ შემთხვევაში პიკური სიჩქარის გარდა საჭიროა სხვა პარამეტრის შეკვეთაც. მაგ., ნანგრძლივად უზრუნველყოფილი სიჩქარის (Sustained Rate), რომელიც წარმოადგენს მონაცემების გადაცემის დასაშვებ საშუალო სიჩქარეს. მომხმარებელს შეუძლია გადააჭარბოს ამ საშუალო სიჩქარეს თითქმის PCR (Peak Constant Rate) დონემდე მხოლოდ დროის მოკლე პერიოდებისათვის. ისევე, როგორც CBR შეერთებისას, მონმარება და ქსელი უნდა მივიდნენ შეთანხმებამდე პიკური სიჩქარისა და უჯრედების გადაცემის დაყოფების ალბათობების შესახებ. ამასთანავე, CBR-ისაგან განსხვავებით, VBR შეერთებამ უნდა დაადგინოს დროითი ზღვარი, თუ რამდენ ხანს შეიძლება მონაცემების გადაცემა PCR სიჩქარით.

CBR-სა და VBR-ისგან განსხვავებით, სერვისი UBR (Unspecified Bit Rate – განუსაზღვრელი ბიტური სიჩქარე) არ განსაზღვრავს არც ბიტურ სიჩქარეს, არც ტრაფიკის პარამეტრებს და არც სერვისის ხარისხს, იგი განკუთვნილია ე.წ. არაკრიტიკული გამოყენებებისათვის, რომლებიც არ მოითხოვს დაყოფებისა და მისი ცვლილების მკაცრად რეგლამენტირებული მნიშვნელობებს.

UBR-ის მთავარი ნაკლია მონაცემთა ნაკადების მართვის არქონა და სხვა ტიპის ტრაფიკების აღქმის შეუძლებლობა. ქსელის გადატვირთვის შემთხვევაშიც UBR შეერთებები

აგრძელებენ მონაცემების გადაცემას. მსკლის კომუტატორებს შეუძლიათ მიღებული ტრაფიკის ზოგიერთი უჯრედის ბუფერიზაცია, მაგრამ რაღაც მომენტში ბუფერი გადაივსება და უჯრედები დაიკარგება. რადგან UBR შეერთებები არ ამყარებენ არავითარ შეთანხმებას ქსელთან ტრაფიკის მართვის შესახებ, ამიტომ მათი უჯრედები გადაიყრება პირველ რიგში. უჯრედების დაკარგვის შესაძლებლობა იმდენად მაღალია, რომ გამოსასვლელზე სასარგებლო უჯრედების რაოდენობა შეიძლება დაეცეს 50%-ზე დაბლა, რაც, საერთოდ, მიუღებელია.

ABR (Available Bit Rate) სერვისი, ისევე როგორც UBR სერვისი, იყენებს გატარების გაფართოებულ ზოლს, მაგრამ, იმავედროულად, იგი იყენებს ტრაფიკის მართვის ტექნიკას ქსელის გადავსების დონის შესაფასებლად და თავიდან იცილებს უჯრედების დაკარგვას. ABR – ეს არის ATM ტექნოლოგიის პირველი კლასის სერვისი, რომელიც ნამდვილად უზრუნველყოფს პულსირებადი ტრაფიკის საიმედო ტრანსპორტირებას იმის ნარჯზე, რომ მას შეუძლია იპოვოს ტრაფიკში გამოუყენებელი დროის ინტერვალები და შეავსოს ისინი თავისი პაკეტებით, თუ სერვისის სწვა კლასებს ეს ინტერვალები არ სჭირდებათ.

CBR და VBR სერვისების მსგავსად ABR შეერთების დროსაც ქსელსა და მომხმარებელს შორის იდება შეთანხმება პიკური სიჩქარის (PCR) შესახებ.

ABR შეერთების მომხმარებელი ყოველთვის იღებს სერვისის გარანტირებულ ხარისხს გამტარუნარიობისა და უჯრედების კარგის თავიდან აცილების თვალსაზრისით. რაც შეეხება უჯრედების დაყოფნას, მიუხედავად იმისა, რომ ის მინიმუმამდე დაიყვანება, ABR სერვისი მაინც არ იძლევა აბსოლუტურ გარანტიას. აქედან გამომდინარე, ABR სერვისი არ არის გათვალისწინებული რეალური დროის მონმარებისათვის, არამედ ის გამოიყენება მაშინ, როდესაც მონაცემების ნაკადი არც თუ ისე მგრძობიარეა გადაცემის დაყოფნების მიმართ.

CBR, VBR და UBR სერვისები არ ცდილობენ მართონ გადატვირთვის მომენტები და ფაქტიურად ხდება იმ უჯრედების გადაყრა, რომელთა გამოც სიჩქარე გადააჭარბებს დასაშვებ მნიშვნელობას, ხოლო ABR სერვისს შეუძლია გამოიყენოს მოცემულ მომენტში გამოუყენებელი გამტარუნარიობის რეზერვები, რადგან აქვს საკმარისი ინტელექტი იმისათვის, რომ განსაზღვროს როდის არსებობს ასეთი შესაძლებლობა.

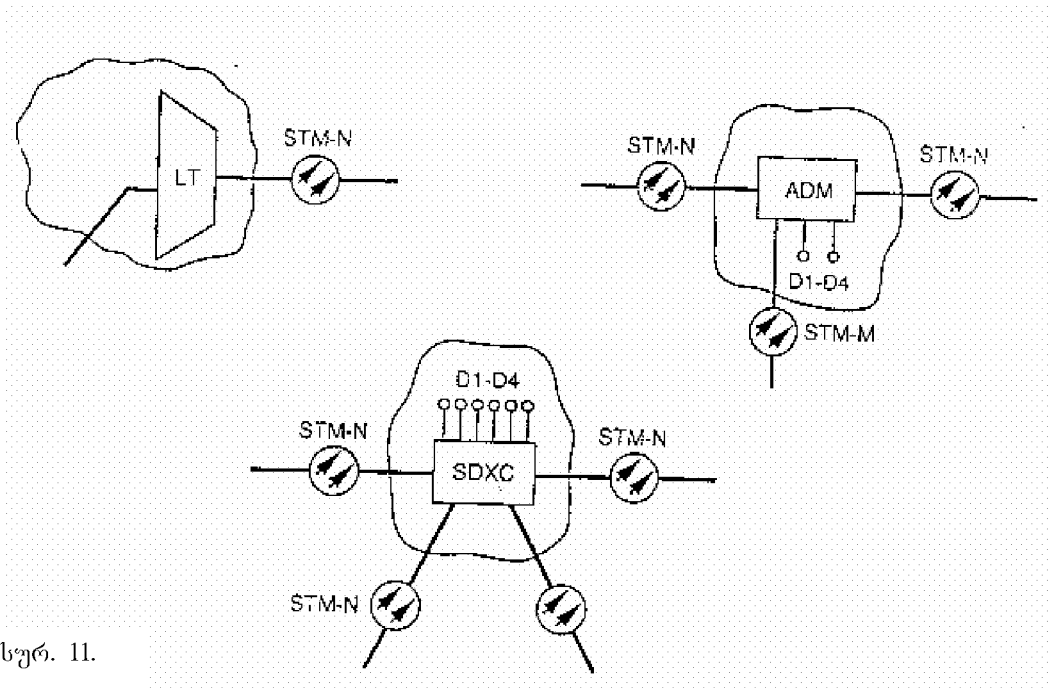
4. SDH მართვის საკითხები

ვუბრუნდებით სწმ-ს საკითხებს. განვიხილავთ ტრაქტისა და სექციური თავსართების საკითხებს, უფრო სწორად ძირითად განსხვავებებს მათ შორის. როგორც სურ.5-დან ჩანს, მპ-4-ს შეიძლება ჰქონდეს სხვადასხვა გზით აგებული ინფორმაციული ტვირთი. მიუხედავად ამისა, მისი ტრაქტის თავსართი (POH) ექვემდებარება იგივე პრინციპებს, როგორც მპ-12-ს ტმ. ე.ი. მპ-4-ის ტმ-ს შეუძლია იმ შეცდომების ინდიკაცია, რომელიც მოხდა მპ-4-ს ინფორმაციულ ტვირთში, ამ

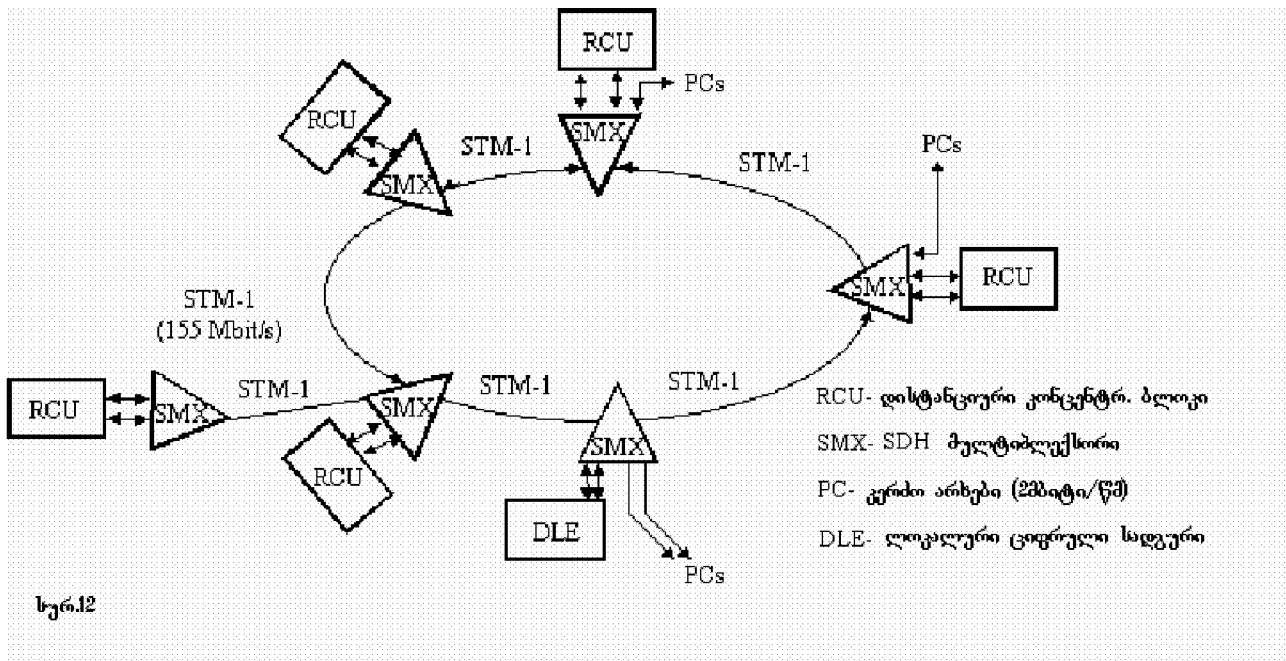
უკანასკნელის არსებობის განმავლობაში. მაგრამ შეუძლებელია ქსელის იმ ელემენტების იდენტიფიცირება, რომლებიც პასუხისმგებელია ამისათვის. ეს შესაძლებელია მხოლოდ სექციური თავსართის ბაიტების დამატებით მპ4-ზე და შესაბამისად სტმი--ის ფორმირებით. ძირითადი დამახასიათებელი ნიშანი ამ შემთხვევებში ის არის, რომ მპ-4-ის ტმ-გან განსხვავებით სექციური თავსართი ახლიდან იქმნება ქსელის თითოეულ ელემენტში, რომელიც ემსახურება მპ-4-ს. როცა ქსელის ელემენტი (მაგ. ხაზის ტერმინალი - Line Terminal Element - LTE, შეყვანა-გამოყვანის მულტიპლექსერი - Add-Drop Multiplexer-ADM ან სინქრონული ციფრული არხის კომუტაციის სისტემა - Synchronous Digital Cross-Connect System - SDXC) (სურ. 11), მიიღებს სტმ-ს, იგი ამოწმებს სმ-ის შესაბამის ბაიტებს შეცდომების დასადგენად, ხოლო შემდეგ გამოითვლის სმ-ის ახალ შეცვლილ ბაიტებს, რომლებიც უერთდება მპ-4-ს გზის გასაგრძელებლად ქსელის შემდეგი ელემენტისაკენ.

აქვე უნდა აღინიშნოს, რომ გარკვეული ბაიტები თავსართებში გამოყოფილია ქსელის კონტროლისა და მართვისათვის.

სურ. 12-ზე ნაჩვენებია სმ-ის მულტიპლექსერების განლაგების მაგალითი ჩასმისა და გამოყოფის რგოლში.

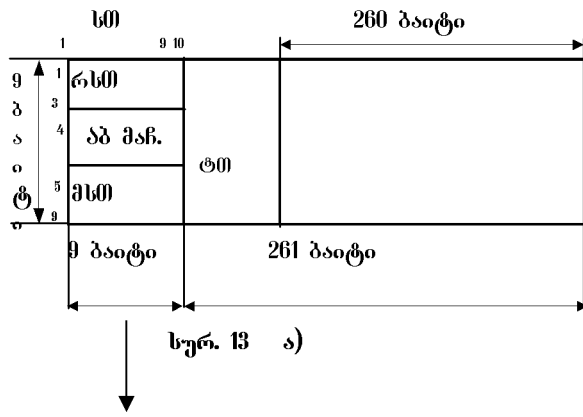


სურ. 11.



სურ.12

სურათზე 13 ა) და ბ) შესაბამისად მოყვანილია სტმ-ის ციკლის სტრუქტურა და სექციური თავსართის შემადგენლობა, ხოლო სურ. 14 ა) და ბ) შესაბამისად დაბალი და მაღალი რიგის ვირტუალური კონტეინერების თავსართები.



	1	2	3	4	5	6	7	8	9
რს0	A1	A1	A1	A2	A2	A2	J0		
აბ მან.	D1			E1			F1		
	H1	H1	H1	H2	H2	H2	H3	H3	H3
მს0	B2	B2	B2	K1			K2		
	D4			D5			D6		
	D7			D8			D9		
	D10			D11			D12		
	Z1	Z1	Z1	Z2	Z2	M1	E2		

- A1,A2 ციკლური ბაიტები
- B1,B2 შეცვლილების მონიტორინგი
- J0 რეგენერაციის სექციის ტრასა (სტმ აღენტიფიკაციის)
- D1,D12 მონაცემების არხები
- E1,E2 სამომსახურთ კავშირის
- F1 მომხმარებლის არხები
- K1,K2 ავტომატური გადაართვა რეზერვზე
- M1 შეცვლილების დისტანციური ინდიკაცია
- S1 სინქრონიზაციის სტრუქტურა (მარკერი)
- Z1,Z2 სათვალავო
- ⊗ ბაიტები ნაკონკრეტო ვაშთყენებისათვის
- ⊙ ბაიტები დაშთყენებული ვარგებზე

სურ. 13 ბ)

ტრაქტის თავსართები

VC-2

VC-1

V5	ვკრადობის ინდიკაცია
J2	ტრაქტის ტრასა
N2	ტანდემური შეერთების მონიტორინგი
K4	დაბალი რივის ტრაქტის დაცვა

ა)

VC-3

VC-4

J1	ტრაქტის ტრასა
B3	ბაიტების მონაცვლეობის პარამეტრული
C2	სივრცის აღნიშვნა
G1	ტრაქტის სტრუქტურა
F2	მომხმარებლის არხები
H4	მრავალციკლიანობის ინდიკატორი
F3	მომხმარებლის არხები
K3	დაბალი რივის ტრაქტის დაცვა
N1	ტანდემური კავშირის (შეერთების) მონიტორინგი

ბ)

სურ. 14

ჩვენ შემთხვევაში აღნიშნულია, რომ SDH-თან მჭიდროდაა დაკავშირებული ტელეკომუნიკაციის მართვის ქსელი TMN (ტმმ), რომლის პრინციპები მოცემულია ITU-T-ს M.3010 რეკომენდაციაში. M.3020 ეძღვნება TMN-ის ინტერფეისების სპეციფიკაციის მეთოდოლოგიას.

ტმმ გვთავაზობს ერთიანი მართვის კონცეფციას ქსელის მართვის ამოცანის ფართო სპექტრების და სხვადასხვა ტიპის ტელეკომუნიკაციის ქსელებისათვის.

ტმმ კონცეფტუალურად არის ცალკე ქსელი, რომელსაც აქვს ინტენსიური კავშირი ტელეკომუნიკაციის ქსელთან სხვადასხვა წერტილში ინფორმაციის გასაცვლელად და მისი ოპერირების მართვისათვის. მას შეუძლია გამოიყენოს მის მიერ მართვადი ტელეკომუნიკაციების ქსელი საკუთარი კავშირის უზრუნველსაყოფად. ტმმ განკუთვნილია ნებისმიერი ტელეკომუნიკაციის ქსელის, მოწყობილობების და თავისთავის მართვისათვის.

ტმმ-ს ერთერთი ბაზისური პრინციპი არის მართვისა და ტელეკომუნიკაციის ფუნქციების განცალკევება. იგი არის სისტემა, რომელსაც შეუძლია ცვლილება, გაფართოება მარტივი კავშირებიდან ქსელების ურთიერთკავშირის მართვამდე და ა.შ. სამწუხაროდ, აქ ჩვენ არა გვაქვს შესაძლებლობა, დაწვრილებით ვილაპარაკოთ ტმმ-ის პრობლემებზე. ამიტომ შევეცდებით მხოლოდ მისი ქსელის ლოგიკურ შრეებზე დაყოფის საკითხებს, რომ ზოგადი წარმოდგენა მაინც შევიქმნათ ზოგიერთ შესაძლებლობებზე იმ კუთხით, რომლითაც იგი უკავშირდება სინქრონული ციფრული იერარქიის ქსელებს.

ტელეკომუნიკაციის მართვის ქსელში, როგორც უკვე აღვნიშნეთ, გამოყენებულია ქსელის შრეებზე დაყოფის პრინციპი, რომლის შედეგადაც არსებობს შემდეგი ლოგიკური შრეები: ქსელის ელემენტის შრე (NEL), რომელიც პასუხისმგებელია G781/2/3 სტანდარტით განსაზღვრული ქსელის ელემენტის (ე.წ. "ატომური" ერთეულის) და მისი შიგნით ფუნქციების მართვაზე;

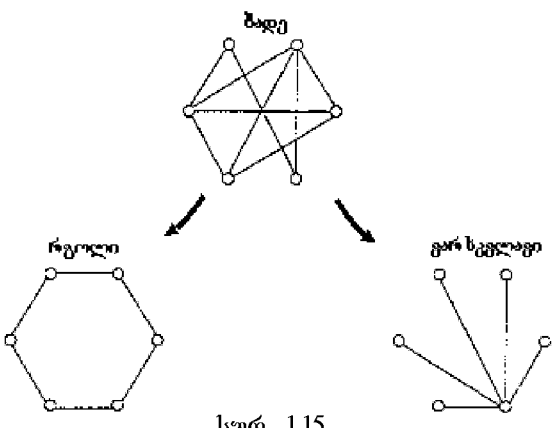
ელემენტის მართვის შრე (EML) - ქსელის ინდივიდუალური ელემენტების მართვა და ქსელის ელემენტების კოორდინაცია ქსელის ელემენტის ფუნქციის (NEF) ბაზაზე, ასევე ელემენტების მართვა კოლექტიურ ბაზისზე; ტიპური ფუნქციები: მომსახურების სტატისტიკური ფუნქცია, შენახვა და სხვა მონაცემები, კავშირი უფრო მაღალ შრეებთან;

ქსელის მართვის შრე (NML) - მართვა და კოორდინაცია ყველა ელემენტისა ქსელის ბოზიციებიდან, კავშირი მეზობელ შრეებთან;

მომსახურების მართვის შრე (SML), პასუხისმგებელია სერვისის მართვაზე (სხვადასხვა ასპექტები, დაკავშირებული კლიენტებისათვის შეთავაზებულ მომსახურებასთან, მაგ. შეკვეთები, ჩივილი), აგრეთვე კავშირზე მეზობელ შრეებთან.

ბიზნესის მართვის შრე (BML), პასუხისმგებელია მთელ წარმოებაზე (ინვესტიციური გადაწყვეტილებების მხარდაჭერა ტელეკომის რესურსებზე, ქვედა შრეების მართვისა და მათთან კავშირისათვის).

ტმმ (TMN) ისეთი გლობალური საკითხია, რომელიც მოითხოვს ცალკე დაწვრილებით, განხილვას. აქ ჩვენ, იძულებული ვართ დაგვამაყოფილდეთ იმის აღნიშვნით, რომ სცმ-ის

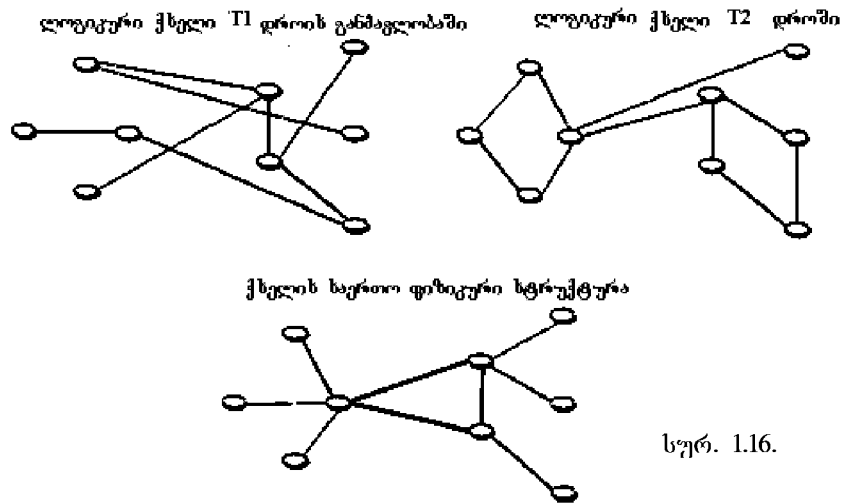


სურ. 1.15.

ქსელის ელემენტებს აქვს ფართო შესაძლებლობები მოწყობილობების კონტროლისა და მართვისათვის (სურ. 13,14). ისინი აღჭურვილია Q-ინტერფეისებით ცენტრალიზებული მართვისათვის. ასევე შესაძლებელია ლოკალური მართვაც. მაგალითად SDXC, რომელიც იმართება ტმმ-ით და საშუალებას იძლევა შევცვალოთ ქსელის კონფიგურაციები (სურ. 15).

სურ. 16-ზე ნაჩვენებია ქსელის ლოგიკური და ფიზიკური კონფიგურაციები, განხორციელებული ასევე SDXC-ისა და ტმმ-ს საშუალებით.

სტმ-ის მოწყობილობებს შეუძლია უზრუნველყოს ინტერფეისები ტმმ-თან ორი გზით: მონაცემების კავშირის არხით (DCC) ან Q ინტერფეისით. მონაცემების კავშირის არხით დაკავშირებისას იყენებენ D1,D3 რეგენერაციული სექციის თავსართში (რსთ), და



სურ. 1.16.

D4...D12 ბაიტებს, - მულტიპლექსირების სექციის თავსართში (მსთ) (სურ. 13.ბ).

მართვის ფუნქციების განხორციელების ერთერთი მაგალითია მულტიპლექსირების სექციის დაცვა (MSP-Multiplexer Section Protection), რომელიც ხორციელდება K ბაიტების გამოყენებით მულტიპლექსირების სექციის თავსართში (მსთ) (სურ. 13.ბ).

რაც შეეხება საკუთრივ სტმ-ის ქსელის კონფიგურაციებს (სურ.15,16), შეიძლება ითქვას, რომ აქ საკმაოდ ფართო შესაძლებლობებია და ყოველ კონკრეტულ შემთხვევაში საჭიროა ოპტიმალური ვარიანტის შერჩევა.

კონკრეტული ხაზების დაბროექტება უნდა განხორციელდეს, გამომდინარე რეალური სიტუაციიდან. სასურველია სწვადასწვა სტრუქტურების კომბინაციების გამოყენება ტექნიკურ-ეკონომიკური ანალიზის საფუძველზე. რგოლური სტრუქტურების გამოყენებისას უკეთესია ქსელი აიგოს რამდენიმე შუალედური (შედარებით მცირე ზომის) რგოლით, რომ თავიდან ავიცილოთ დიდი რგოლების დამანახსიათებელი უარყოფითი თვისებები.

კერძოდ, რგოლური სტრუქტურის ნაკლად ითვლება ის, რომ თუ რგოლის რომელიმე უბანზე წარმოიშვა არხების რაოდენობის მკვეთრი გაზრდის აუცილებლობა, საჭიროა მთლიანი რგოლის ახლიდან დაბროექტება შესაბამისი რეზერვირებისა და თვითაღდგენის შესაძლებლობების გათვალისწინებით.

სტმ-ის ქსელის პროექტირებისას საჭიროა გავითვალისწინოთ ოპტიკური ბოჭკოების გარკვეული მარაგი და გამტარუნარიანობის (ტევადობის) რეზერვი, რომ პერსპექტივაში შევძლოთ განვითარებისა და ოპტიმალური რეზერვორების ამოცანების გადაწყვეტა. ამასთანავე

აპარატურა უნდა დაბროექტდეს ინტერფეისების მაქსიმალური შესაძლებელი რაოდენობით. წინააღმდეგ შემთხვევაში, ქსელის გაფართოებისას, აუცილებელი გახდება დაყენებული მოწყობილობების დემონტაჟი და მისი შეცვლა ახალი მოდიფიკაციით.

ლიტერატურა

1. К.А.Мешковский. Биты, байты, форматы. Журнал "Радио", №3, 1997 г., стр.63-66.
2. M.Matthews. The Synchronous Digital Hierarchy. Chapter 1 of the book: Telecommunication Systems and Applications / Fraidoon Mazda. Reed Educational and Professional Publishing Ltd. London, 1996.
3. Л.Т.Ким. Синхронная цифровая иерархия // Электросвязь №3, 1991.
4. Walter Widl. Telecommunications Networks. Materials of Sub-regional ITU-TMN seminar, Armenia, July 2-4, 1997.
5. Walter Widl. SDH Concept. Materials of Sub-regional ITU-TMN seminar, Armenia, July 2-4, 1997.
6. А.М.Меккель. Пути эволюции транспортных сетей связи. Труды международной академии связи, №4. 1997. Приложение к журналу "Электросвязь".
7. Walter Widl. ATM Principles. Materials of Sub-regional ITU-TMN seminar, Armenia, July 2-4, 1997.
8. В.А.Ершов, Э.Б.Ершова, Н.А.Кузнецов. Телекоммуникационные сети - тенденции развития. Труды международной академии связи. №24. 1997. Приложение к журналу "Электросвязь".
9. Walter Widl. Telecommunications Management Network (TMN). Materials of Sub-regional ITU-TMN seminar, Armenia, July 2-4, 1997.
10. А.Р.Зурман. Практика проектирования сетей с оборудованием синхронной цифровой иерархии. Электросвязь, №1. 1997 г.
11. Boulter Richard. The Integrated Services Digital Network. Chapter 2 of the book: Telecommunication systems and applications. ⚡ Fraidoon Mazda London, 1996.
12. Synchronous Digital Hierarchy. Bell Telephone Manufacturing Company N.V. Bell Education Centre, Edition: 02, 1994.
13. ხარატიშვილი, თ. კუპატაძე, ჯ. ხუნწარია, კ. ხოშტარია. გადაცემის მრავალარხიანი ციფრული სისტემები. 1987წ.
14. Hiroshi Saito. Teletraffic technologies in ATM Networks. Artech Hause, 1993. ISBN 0 – 89006-622-1.
15. ATM service categories. http://www.atmforum.com/atmforum/library/service_categories.html.